

Derivator och integraler

Skattning av derivator och integraler
Richardson extrapolation

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Några tillämpningar (derivataskattning)

- Edge detectors (bildbehandling)
 - Pixels där brightness -funktionen abrupt ändrar värde
 - Används för att identifiera konturer i bilder
- Numerisk lösning av diff.ekvationer
- Newton's metod/Optimering
 - Jakobianen inte tillgänglig analytiskt

2

Teknisk-vetenskapliga beräkningar Pedther Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Numeriska derivator

Ett exempel

- Funktionen $f(t)$ returnerar avståndet en bil kört vid tidpunkten t . Vilken är hastigheten och accelerationen vid tidpunkt t_0 ?
- $f'(t_0)$ och $f''(t_0)$ är ofta inte tillgängliga

Lösning:

- Approximera $f'(t_0)$ genom att använda värden i punkter kring t_0 : Numerisk derivering.

3

Teknisk-vetenskapliga beräkningar Pedther Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Skattning av derivator

- Problem att skatta derivator för en funktion som bara är känd i vissa punkter
- Ta funktionen

$$D(h) = \frac{f(t+h) - f(t-h)}{2h}$$
 nu gäller $\lim_{h \rightarrow 0} D(h) = f'(t)$

4

Teknisk-vetenskapliga beräkningar Pedther Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Skattning av derivator

- Centraldifferens

$$D(h) = \frac{f(t+h) - f(t-h)}{2h}$$
- Framåtdifferens

$$D(h) = \frac{f(t+h) - f(t)}{h}$$
- Bakåtdifferens

$$D(h) = \frac{f(t) - f(t-h)}{h}$$

5

Teknisk-vetenskapliga beräkningar Pedther Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Noggrannhet

- Taylorutveckling ger

$$f(t_0+h) = f(t_0) + hf'(t_0) + \frac{h^2}{2} f''(t_0) + \frac{h^3}{3!} f^{(3)}(t_0) + \frac{h^4}{4!} f^{(4)}(t_0) + \dots$$

$$f(t_0-h) = f(t_0) - hf'(t_0) + \frac{h^2}{2} f''(t_0) - \frac{h^3}{3!} f^{(3)}(t_0) + \frac{h^4}{4!} f^{(4)}(t_0) - \dots$$
 vilket kan användas som bevis för att

$$\frac{f(t_0+h) - f(t_0)}{h} = f'(t_0) + O(h)$$

$$\frac{f(t_0) - f(t_0-h)}{h} = f'(t_0) + O(h)$$

$$\frac{f(t_0+h) - f(t_0-h)}{2h} = f'(t_0) + O(h^2)$$

6

Teknisk-vetenskapliga beräkningar Pedther Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Andraderivatans

- På samma vis får vi att andraderivatans

$$f''(h) \approx \frac{f(t-h) - 2f(t_0) + f(t+h)}{2h^2} + O(h^4)$$

7

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Exempel med centraldifferens

- Skatta derivatan till $f(x) = \sin(x)$ i punkten $x = \pi/4$

$$D(h) = \frac{\sin(\pi/4 + h) - \sin(\pi/4 - h)}{2h}$$

- Beräkna $D(h)$ när $h = 1, 10^{-1}, 10^{-2}, 10^{-3}, \dots, 10^{-10}$

8

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Exempel

h	$D(h)$	$D(h) - \cos(x)$
1	0.59500983952939	-0.11209694165716
0.1	0.70592885899994	-0.00117792218661
0.01	0.70709499613245	-0.00001178505410
E-3	0.70710666333546	-0.00000011785109
E-4	0.70710678000852	-0.00000000117803
E-5	0.70710678117258	-0.00000000001396
E-6	0.70710678123920	0.00000000005265
E-7	0.70710678090613	-0.00000000028042
E-8	0.70710678978791	0.00000000860137
E-9	0.70710676203234	-0.00000001915421
E-10	0.70710715061040	0.00000036942385

9

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Mindre h - mindre fel ?

- när h blir litet riskeras kancellation i täljaren

10

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Richardsonextrapolation

- Kan vi eliminera fler feltermerna utan att minska h ?

11

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Tillämpningsområden

RE kan t.ex. användas i samband med:

- Derivator
- Integraler
- ODE

12

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Exempel med centraldifferens

- Skatta derivatan till $f(x) = \sin(x)$ i punkten $x = \pi/4$

$$D(h) = \frac{\sin(\pi/4 + h) - \sin(\pi/4 - h)}{2h}$$

- Eftersom derivatorna inte beror av h sätter vi dessa uttryck som konstanter

$$E_{\text{trunk}} = D(h) - f'(x) = a_1 h^2 + a_2 h^4 + a_3 h^6 + \dots$$

13

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Försök till att minimera E_{trunk}

$$\begin{cases} D(h) = \frac{f(t_0 + h) - f(t_0 - h)}{2h} \\ E_{\text{trunk}} = D(h) - f'(x) = a_1 h^2 + a_2 h^4 + a_3 h^6 + \dots \\ F_1(h) = D(h) \end{cases}$$

↓

$$F_1(h) = f'(t) + a_1 h^2 + a_2 h^4 + \dots$$

14

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Eliminering av $a_1 h^2$

$$F_1(2h) - F_1(h) = f'(t) + a_1(2h)^2 + a_2(4h)^4 + \dots - f'(t) - a_1 h^2 - a_2 h^4 + \dots = (2^2 - 1)a_1 h^2 + O(h^4)$$

$$a_1 = \frac{F_1(2h) - F_1(h)}{(2^2 - 1)h^2} + O(h^2)$$

↓

$$E_{\text{trunk}} = F_1(h) + \frac{F_1(h) - F_1(2h)}{(2^2 - 1)} - f'(h) = b_1 h^4 + b_2 h^6 + \dots$$

$$F_2(h) = F_1(h) + \frac{F_1(h) - F_1(2h)}{3}$$

$$F_2(h) = f'(h) + b_1 h^4 + b_2 h^6 + \dots$$

15

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Eliminering av $b_1 h^4$

$$F_2(2h) - F_2(h) = f'(t) + b_1(2h)^4 + b_2(4h)^6 + \dots - f'(t) - b_1 h^4 - b_2 h^6 + \dots = (2^4 - 1)b_1 h^4 + O(h^6)$$

$$b_1 = \frac{F_2(2h) - F_2(h)}{(2^4 - 1)h^4} + O(h^2)$$

↓

$$E_{\text{trunk}} = F_2(h) + \frac{F_2(h) - F_2(2h)}{(2^4 - 1)} - f'(h) = c_1 h^6 + c_2 h^8 + \dots$$

$$F_3(h) = F_2(h) + \frac{F_2(h) - F_2(2h)}{15}$$

$$F_3(h) = f'(h) + c_1 h^6 + c_2 h^8 + \dots$$

16

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Eliminering av $c_1 h^6$

$$F_3(2h) - F_3(h) = f'(t) + c_1(2h)^6 + c_2(4h)^8 + \dots - f'(t) - c_1 h^6 - c_2 h^8 + \dots = (2^6 - 1)c_1 h^6 + O(h^8)$$

$$c_1 = \frac{F_3(2h) - F_3(h)}{(2^6 - 1)h^6} + O(h^2)$$

↓

$$E_{\text{trunk}} = F_3(h) + \frac{F_3(h) - F_3(2h)}{(2^6 - 1)} - f'(h) = d_1 h^8 + d_2 h^{10} + \dots$$

$$F_4(h) = F_3(h) + \frac{F_3(h) - F_3(2h)}{63}$$

$$F_4(h) = f'(h) + d_1 h^8 + d_2 h^{10} + \dots$$

OSV...

17

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Generellt

$$\begin{aligned} a_1 &= F_1(h) + \frac{F_1(h) - F_1(qh)}{q^p - 1} + O(h^r) \\ &= F_2(h) + O(h^r) \end{aligned}$$

18

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Räkneschema för exemplet

H	F(h)	$\Delta/3$	F_2	$\Delta/15$	F_3
1	5.9501e-01				
		2.7667e-02			
0.5	6.7801e-01		7.0568e-01		
		7.2513e-03		8.9236e-05	
2 ⁻²	6.9976e-01		7.0702e-01		7.0710e-01
		1.8342e-03		5.7097e-06	
2 ⁻³	7.0527e-01		7.0710e-01		7.0711e-01
		4.5991e-04		3.5895e-07	
2 ⁻⁴	7.0665e-01		7.0711e-01		7.0711e-01

19

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Felen i extrapolationerna

- trunkeringsfelet i $F_1(h)$ är proportionellt mot h^2
 - skattas med $\Delta/3$
- trunkeringsfelet i $F_2(h)$ är proportionellt mot h^4
 - skattas med $\Delta/15$
- För specialfallet $q = 2$ och $p_i = 2i$ kan man visa att $|E_D| \leq 2E_T$

20

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

När är vi nöjda?

- Korrektionerna eliminerar ett trunkeringsfel prop. mot h^2 och h^4
 - dessa bör avta nedåt i kolumnen successivt med faktorn 2^2 och 2^4
- När detta beteende upphör inverkar andra fel än trunkeringsfel
- om h litet är differensen mellan två närliggande kolumn-värden en övre gräns för trunkeringsfelet

21

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Ett exempel

- Bestäm $f'(4)$ med centraldifferens

$$D(h) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}$$

- Undersök vilka h som är möjliga.....
 - $h=1$ går bra : punkterna 4-1 och 4+1 finns
 - $2h=2$ går bra : punkterna 2 och 6 finns
- indikerar $q=2$, så kolla om $4h$ är ok
- $4h=4$ går bra : punkterna 0 och 8 finns

T	f(t)
0	0
1	3.61
2	7.22
3	10.10
4	12.50
5	14.62
6	16.60
7	18.06
8	19.54
9	20.28

22

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Bilda $D(h)$

$$D(h) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}$$

$$h=1: D(h) = \frac{f(5) - f(3)}{2} = 2.26$$

$$h=2: D(h) = \frac{f(6) - f(2)}{4} = 2.345$$

$$h=4: D(h) = \frac{f(8) - f(0)}{8} = 2.4425$$

T	f(t)
0	0
1	3.61
2	7.22
3	10.10
4	12.50
5	14.62
6	16.60
7	18.06
8	19.54
9	20.28

23

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

...extrapolationen

H	F_1	$\Delta/3$	F_2	$\Delta/15$	F_3
4	2.4425				
		-0.0325			
2	2.345		2.3125		
		-0.02833..		-0.00538	
1	2.26		2.23166..		2.22627

- Vi vet att $\Delta/3$ bör minska med en faktor 4 (ty h minskar med en faktor 2), så välj $F_2(2)=2.3125$ som approx. till $f'(4)$
- E_{trunk} begränsas av "två närliggande värden i samma kolumn"
 - $|E_{\text{trunk}}| \leq |2.4425 - 2.345| = 0.0975$

24

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Richardson

Allmänt gäller:

- $F(h)$ beräknas för steglängder h, qh, q^2h, \dots dvs. en fast kvot mellan successiva steglängder
- vi känner trunckeringsfelet i $F(h)$
 $F(h) = F(0) + a_1h^{p_1} + a_2h^{p_2} + a_3h^{p_3} + \dots$
 p_1, p_2, p_3 kända

25

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Derivatans approximation med framåtdifferens

$$f'(x) \approx D_+(h) = \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

ty

$$\frac{f(x+h) - f(x)}{h} = f'(x) + a_1h + a_2h^2 + a_3h^3 + \dots$$

jämför med

$$F(h) = F(0) + a_1h^{p_1} + a_2h^{p_2} + a_3h^{p_3} + \dots$$

26

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Vad blir korrektionstermerna?

- Allmänt utseende

$$\frac{\Delta}{q^{p_i} - 1}$$

där q är kvoten mellan successiva h -värden och p_i är potenserna i felutvecklingen till differensapproximationen

$$F(h) = F(0) + a_1h^{p_1} + a_2h^{p_2} + a_3h^{p_3} + \dots$$

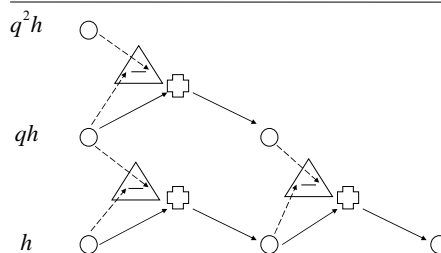
27

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Räkneschemat

$$h \quad F_1(h) \quad \frac{\Delta}{(q^{p_1} - 1)} \quad F_2(h) \quad \frac{\Delta}{(q^{p_2} - 1)} \quad F_3(h)$$



28

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Numerisk integration

- Nu vill vi approximera

$$\int_a^b f(x) dx$$

Varför ?

- $f(x)$ känd punktvis
- $f(x)$ given, saknar primitiv funktion, t.ex.
- $f(x)$ för arbetskrävande

$$\int_0^1 e^{-x^2} dx$$

29

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Approximera

$$\int_a^b f(x) dx$$

- Approximera $f(x)$ med en funktion som är lätt att integrera

Polynom

- ett polynom med högt gradtal
- Runge's fenomen
- olika polynom av lågt gradtal på delintervall

30

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

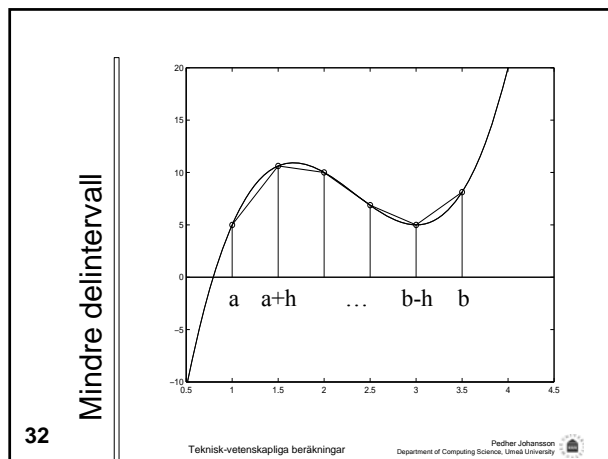
Enkel ansats

Approximera med rät linje

Ytans area = $\frac{1}{2}(f(x_1) - f(x_2)) \cdot (x_2 - x_1)$

Parallelltrapets

31 Teknisk-vetenskapliga beräkningar



På mindre delintervall

$x_{i+1} - x_i = h$ ger att

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{1}{2}(f(x_0) + f(x_1)) \cdot h + \frac{1}{2}(f(x_1) + f(x_2)) \cdot h + \dots$$

$$\dots + \frac{1}{2}(f(x_{n-2}) + f(x_{n-1})) \cdot h + \frac{1}{2}(f(x_{n-1}) + f(x_n)) \cdot h =$$

$$= h \left(\frac{1}{2}f(x_0) + f(x_1) + \dots + f(x_{n-1}) + \frac{1}{2}f(x_n) \right)$$

Trapetsregeln

33 Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Svårigheter

- Framgången för Richardsonextrapolation beror av hur väl integranden lokalt approximeras av polynom
- Det kan vara både lämpligt och nödvändigt att förbehandla integranden
 - när integranden har en singularitet (inte är deriverbar)
 - när någon av de första derivatorna blir oändlig i någon punkt i integrationsintervallet

34 Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Serieutveckling

$I = \int_0^{0.5} \frac{e^{-x^2}}{\sqrt{x}} dx$

$x=0$ singularitet
 Trapetsregeln kan ej anv.

Taylorutveckla $f(x) = \frac{e^{-x^2}}{\sqrt{x}}$

$$f(x) = \frac{e^{-x^2}}{\sqrt{x}} = x^{-\frac{1}{2}} \left(1 - x^2 + \frac{x^4}{2!} - \frac{x^6}{3!} + \frac{x^8}{4!} - \dots \right) =$$

$$= x^{-\frac{1}{2}} - x^{\frac{3}{2}} + \frac{x^{\frac{7}{2}}}{2!} - \frac{x^{\frac{11}{2}}}{3!} + \frac{x^{\frac{15}{2}}}{4!} \dots$$

35 Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Integrera

$$I = \left[2x^{\frac{1}{2}} - \frac{2}{5}x^{\frac{5}{2}} + \frac{2}{9 \cdot 2!}x^{\frac{9}{2}} - \frac{2}{13 \cdot 3!}x^{\frac{13}{2}} + \frac{2}{17 \cdot 4!}x^{\frac{17}{2}} \dots \right]_0^{0.5} =$$

$$= \left[2x^{\frac{1}{2}} \left(1 - \frac{1}{5}x^2 + \frac{1}{9 \cdot 2!}x^4 - \frac{1}{13 \cdot 3!}x^6 + \frac{1}{17 \cdot 4!}x^8 \dots \right) \right]_0^{0.5}$$

$$I = 2 \cdot 0.5^{\frac{1}{2}} \left(1 - \frac{1}{5}0.5^2 + \frac{1}{18}0.5^4 - \frac{1}{78}0.5^6 + \frac{1}{408}0.5^8 \dots \right)$$

36 Teknisk-vetenskapliga beräkningar

...serieutveckling

- Hur många termer ska tas med ?
- Serien är alternerande och $|a_i|$ avtagande
 - E_{trunk} kan skattas med första försummade term

$$2 \cdot 0.5^2 \frac{1}{408} 0.5^8 \approx 1.4 \cdot 10^{-5}$$

$$S_4 = 2 \cdot 0.5^2 \left(1 - \frac{1}{5} 0.5^2 + \frac{1}{18} 0.5^4 - \frac{1}{78} 0.5^6 \right) = 1.34813005$$

37

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Då kan vi extrapolera

- De tillgängliga punkterna kring x avgör vilka h som kan komma ifråga, kvoten mellan h -värdena = q
- Korrektionstermerna : $\Delta / (q^{p_i} - 1)$
- En korrektion eliminerar ett trunkationsfel prop. mot q^{p_i} och skall därför avta med en faktor h^{p_i}

38

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Exempel: Trapetsregeln

$$T(h) = h \left[\frac{1}{2} f(x_0) + f(x_1) + f(x_2) + \dots + \frac{1}{2} f(x_n) \right]$$

- Exempel : Använd trapetsregeln för att med $h = 0.25$

beräkna $\int_0^1 \frac{1}{1+x} dx$

$$T(0.25) = h \left[\frac{1}{2} 1 + \frac{4}{5} + \frac{2}{3} + \frac{4}{7} + \frac{1}{2} \frac{1}{2} \right]$$

39

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

exemplet igen

$$\int_0^1 \frac{1}{1+x} dx$$

- Trapetsregeln för $h = 1, 0.5, 0.25$ och Richardson

H	T(h)	$\Delta/3$	F_2	$\Delta/15$	F_3
1	0.75				
		-0.013899			
0.5	0.708333		0.694444		
		-0.003770		-0.000064	
0.25	0.697024		0.693254		0.693188

$$|F_2(0.25) - F_2(0.5)| = 0.00119 = 0.119 \cdot 10^{-2}$$

- exakta felet : $F_3(0.25) - \ln 2 \approx 0.4e-4$

40

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Felen E_{trunk} och E_{tab}

- E_{trunk} = "skillnaden mellan den valda approximationen och värdet närmast ovanför i samma kolumn"
- E_{tab} : Antag att $|\bar{f} - f| \leq E_f$

$$|\bar{T}(h) - T(h)| \leq h \left[\frac{1}{2} |\bar{f}_0 - f_0| + |\bar{f}_1 - f_1| + \dots + |\bar{f}_{n-1} - f_{n-1}| + \frac{1}{2} |\bar{f}_n - f_n| \right] \leq$$

$$\leq h \left[\frac{1}{2} E_f + E_f + \dots + E_f + \frac{1}{2} E_f \right] = h \cdot n \cdot E_f = (b-a) \cdot E_f$$

$$|E_{\text{tab}}| \leq (b-a) \cdot E_f$$

41

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Titta på felet

H	T(h)	$T(h) - \ln 2$	felet/ $h^2 \approx c_1$
1	0.75	0.056853	0.569
0.5	0.708333	0.012186	0.487
0.25	0.697024	0.003877	0.620
0.125	0.69412185	0.000975	0.624

- $T(h) - \ln 2$ prop. mot $c_1 h^2$, här fås $c_1 \approx 0.06$

42

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Utan extrapolation...

- För att få felet $0.4e-4$ måste $0.06 \cdot h^2 \approx 0.4e-4$ gälla, dvs $h \approx 0.025$
- Detta ger minst 40 intervall i trapetsformeln
 - $f(x)$ beräknas i minst 41 punkter!
- Jämför med extrapolationen
 - 5 funktionsvärden och två korrekitioner

43

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University

Halverade steglängder

- Om kvoten mellan två successiva steglängder är 2 kallas trapetsformeln med tillhörande Richardson-extrapolation

Rombergs metod

44

Teknisk-vetenskapliga beräkningar

Pedher Johansson
Department of Computing Science, Umeå University